

**МИНИСТЕРСТВО ТРУДА И СОЦИАЛЬНОГО РАЗВИТИЯ
КРАСНОДАРСКОГО КРАЯ
ГОСУДАРСТВЕННОЕ КАЗЕННОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ СОЦИАЛЬНОГО
ОБСЛУЖИВАНИЯ КРАСНОДАРСКОГО КРАЯ
«КРАСНОДАРСКИЙ КОМПЛЕКСНЫЙ ЦЕНТР ПОМОЩИ ДЕТЯМ,
ОСТАВШИМСЯ БЕЗ ПОПЕЧЕНИЯ РОДИТЕЛЕЙ»**

Принято на заседании
педагогического совета
от « 27 » 08 2021 г.
Протокол № 1

УТВЕРЖДЕНО
Исполняющий обязанности
директора ГКУ СО КК
«Краснодарский КЦПД»
И. И. Голованова
2021 г.



**Календарно-тематическое планирование
дополнительной общеобразовательной
общеразвивающей программы
«Основы робототехники»**

срок реализации программы: 1 год
вид программы: адаптированная
подвид: дополнительное образование
детей и взрослых
возраст обучающихся: 6-11 лет

Составитель: Сарбаев И. И. –
педагог дополнительного
образования

г. Краснодар
2021

№	Дата проведения		Название разделов и тем	Кол-во часов	
	По плану	По факту		Теория	Практика
1			Введение в робототехнику (5)	2	3
1.1	13.09.2021 (1, 2, 3)		Что такое роботы	1	-
1.2	14.09.2021 (1, 2, 3)		Что такое роботы	1	-
1.3	20.09.2021 (1, 2, 3)		Конструкторы. Конструирование и программирование	-	1
1.4	21.09.2021 (1, 2, 3)		Конструкторы. Конструирование и программирование	-	1
1.5	27.09.2021 (1, 2, 3)		Конструкторы. Конструирование и программирование	-	1
2			Что такое алгоритм?	4	21
2.1	28.09.2021 (1, 2, 3)		Сборка роботов	1	-
2.2	04.10.2021 (1, 2, 3)		Сборка роботов	-	1
2.3	05.10.2021 (1, 2, 3)		Сборка роботов	-	1
2.4	11.10.2021 (1, 2, 3)		Сборка роботов	-	1
2.5	12.10.2021 (1, 2, 3)		Сборка роботов	-	1
2.6	18.10.2021 (1, 2, 3)		Сборка роботов	-	1
2.7	19.10.2021 (1, 2, 3)		Сборка роботов	-	1
2.8	25.10.2021 (1, 2, 3)		Сборка роботов	-	1
2.9	26.10.2021 (1, 2, 3)		Прямолинейное движение вперед и назад. Расчет количества оборотов колеса для преодоления определенного расстояния.	1	-
2.10	01.11.2021 (1, 2, 3)		Прямолинейное движение вперед и назад. Расчет количества оборотов колеса для преодоления определенного расстояния.	-	1
2.11	02.11.2021 (1, 2, 3)		Прямолинейное движение вперед и назад. Расчет количества оборотов колеса для преодоления	-	1

			определенного расстояния.		
2.12	08.11.2021 (1, 2, 3)		Прямолинейное движение вперед и назад. Расчет количества оборотов колеса для преодоления определенного расстояния.	-	1
2.13	09.11.2021 (1, 2, 3)		Прямолинейное движение вперед и назад. Расчет количества оборотов колеса для преодоления определенного расстояния.	-	1
2.14	15.11.2021 (1, 2, 3)		Прямолинейное движение вперед и назад. Расчет количества оборотов колеса для преодоления определенного расстояния.	-	1
2.15	16.11.2021 (1, 2, 3)		Поворот на 90 градусов	1	-
2.16	22.11.2021 (1, 2, 3)		Поворот на 90 градусов	-	1
2.17	23.11.2021 (1, 2, 3)		Поворот на 90 градусов	-	1
2.18	29.11.2021 (1, 2, 3)		Поворот на 90 градусов	-	1
2.19	30.11.2021 (1, 2, 3)		Поворот на 90 градусов	-	1
2.20	06.12.2021 (1, 2, 3)		Движение по кругу	1	-
2.21	07.12.2021 (1, 2, 3)		Движение по кругу	-	1
2.22	13.12.2021 (1, 2, 3)		Движение по кругу	-	1
2.23	14.12.2021 (1, 2, 3)		Движение по кругу	-	1
2.24	20.12.2021 (1, 2, 3)		Движение по кругу		1
2.25	21.12.2021 (1, 2, 3)		Движение по кругу		1
3			Промежуточная аттестация	-	2
3.1	27.12.2021 (1, 2, 3)		Создание модели «Автобот»	-	1
3.2	28.12.2021 (1, 2, 3)		Создание модели «Автобот»	-	1
4			Циклические алгоритмы	1	15
4.1	10.01.2022 (1, 2, 3)		Сборка трехколесного робота	1	-
4.2	11.01.2022		Сборка трехколесного робота	-	1

	(1, 2, 3)				
4.3	17.01.2022 (1, 2, 3)		Сборка трехколесного робота	-	1
4.4	18.01.2022 (1, 2, 3)		Сборка трехколесного робота	-	1
4.5	24.01.2022 (1, 2, 3)		Сборка трехколесного робота	-	1
4.6	25.01.2022 (1, 2, 3)		Сборка четырехколесного робота	-	1
4.7	31.01.2022 (1, 2, 3)		Сборка четырехколесного робота	-	1
4.8	01.02.2022 (1, 2, 3)		Сборка четырехколесного робота	-	1
4.9	07.02.2022 (1, 2, 3)		Сборка четырехколесного робота	-	1
4.10	08.02.2022 (1, 2, 3)		Сборка четырехколесного робота	-	1
4.11	14.02.2022 (1, 2, 3)		Сборка четырехколесного робота	-	1
4.12	15.02.2022 (1, 2, 3)		Решение задач на движение с использованием циклов	-	1
4.13	21.02.2022 (1, 2, 3)		Решение задач на движение с использованием циклов	-	1
4.14	22.02.2022 (1, 2, 3)		Решение задач на движение с использованием циклов	-	1
4.15	28.02.2022 (1, 2, 3)		Решение задач на движение с использованием циклов	-	1
4.16	01.03.2022 (1, 2, 3)		Решение задач на движение с использованием циклов	-	1
5			Ветвление	1	21
5.1	07.03.2022 (1, 2, 3)		Сборка моделей. Датчики	1	-
5.2	08.03.2022 (1, 2, 3)		Сборка моделей. Датчики	-	1
5.3	14.03.2022 (1, 2, 3)		Сборка моделей. Датчики	-	1
5.4	15.03.2022 (1, 2, 3)		Сборка моделей. Датчики	-	1
5.5	21.03.2022 (1, 2, 3)		Датчик касания	-	1
5.6	22.03.2022 (1, 2, 3)		Датчик касания	-	1
5.7	28.03.2022 (1, 2, 3)		Датчик касания	-	1

5.8	29.03.2022 (1, 2, 3)		Датчик расстояния	-	1
5.9	04.04.2022 (1, 2, 3)		Датчик расстояния	-	1
5.10	05.04.2022 (1, 2, 3)		Датчик расстояния	-	1
5.11	11.04.2022 (1, 2, 3)		Датчик звука	-	1
5.12	12.04.2022 (1, 2, 3)		Датчик звука	-	1
5.13	18.04.2022 (1, 2, 3)		Датчик цвета	-	1
5.14	19.04.2022 (1, 2, 3)		Датчик цвета	-	1
5.15	25.04.2022 (1, 2, 3)		Совместная работа датчиков	-	1
5.16	26.04.2022 (1, 2, 3)		Совместная работа датчиков	-	1
5.17	02.05.2022 (1, 2, 3)		Сборка многозадачной модели	-	1
5.18	03.05.2022 (1, 2, 3)		Сборка многозадачной модели	-	1
5.19	09.05.2022 (1, 2, 3)		Сборка многозадачной модели	-	1
5.20	10.05.2022 (1, 2, 3)		Сборка многозадачной модели	-	1
5.21	16.05.2022 (1, 2, 3)		Сборка многозадачной модели	-	1
5.22	17.05.2022 (1, 2, 3)		Сборка многозадачной модели	-	1
6			Итоговое занятие (итоговая аттестация)	-	2
6.1	23.05.2022 (1, 2, 3)		Сборка модели	-	1
6.2	24.05.2022 (1, 2, 3)		Запуск модели	-	1
Итого:				72	8
					64